GRUPOS CRISTALOGRÁFICOS E EMPACOTAMENTOS DE ESFERAS

Marcelo Firer *Unicamp - Brasil*

Apresentação

O 18º problema proposto por Hilbert no Congresso Internacional de Matemática de 1900 coloca duas questões, dois desafios, a serem enfrentados pela comunidade matemática. Iremos tratar aqui do primeiro problema, sobre grupos cristalográficos, e da parte do segundo que se refere especificamente ao problema de empacotamento de esferas. Cada uma das duas questões é tratada em uma seção particular, ambas as seções estruturadas de modo similar.

Como optamos por escrever um texto dirigido a um público razoavelmente amplo, pessoas com alguma formação matemática (como alunos em final de graduação), mas sem conhecimento específico da área, fazemos uma introdução relativamente longa ao tema, procurando introduzir os conceitos necessários de forma clara e precisa (duas qualidades que nem sempre coincidem). Esperamos com isto que este público amplo possa ao menos entender a formulação matemática dos problemas, mesmo que tenha dificuldade em acompanhar os resultados posteriores. Para não truncarmos este trabalho e torná-lo demasiadamente técnico, apresentamos os conceitos e resultados no corpo do texto, evitando o estilo de textos matemáticos pautado por itens declaratórios (Teorema 2.X, Lema Y.Z, Definição A.B.C, etc...). Infelizmente, por tratarmos de forma bastante breve questões bastante complexas e profundas, não pudemos evitar as tradicionais (e geralmente deploráveis) expressões do tipo "é fácil demonstrar que...". No entanto, tentamos ser criteriosos neste aspecto e sempre que tivemos dúvida sobre a demonstração ser ou não realmente fácil, procuramos indicar um caminho para demonstrá-la ou indicar uma referência bibliográfica adequada e acessível. Após esta introdução, tentamos tracar um pequeno apanhado de alguns tópicos relacionados às questões, diferenciando os resultados conhecidos na época da realização do Congresso dos desenvolvimentos posteriores. Passamos longe da pretensão de esgotar o assunto, de fazer uma resenha abrangente sobre as áreas em questão, mas estas existem e estão listadas nas referências bibliográficas.

O primeiro problema abordado, a da existência de um número finito de grupos cristalográficos, é uma questão resolvida, o que nos permitiu escrever uma seção com um final bem definido. Sugerimos como referência bastante atual o artigo [13]. Aqueles que preferem uma abordagem menos técnica, um pouco heurística, sugerimos o clássico Geometry and Imagination ([20]), ou o também excelente Regular Figures ([15]).

O segundo problema abordado, empacotamento de esferas, é ainda um problema em aberto, uma área muito ativa de trabalho, e por isto a seção correspondente termina de modo um pouco abrupto, com reticências. As referências fundamentais para os interessados no

assunto são o enciclopédico tratado Sphere Packings, Lattices and Groups ([11]) e o menos abrangente mas bem mais didático Algebraic-Geometric Codes ([32]). Para um bom e enxuto apanhado sobre empacotamentos e questões correlatas, remetemos o leitor a referência [16]. Novamente, uma abordagem menos técnica pode ser encontrada em [20] ou [15].

Finalmente, queremos agradecer o convite de Sérgio Nobre de escrevermos este texto, apesar de o desafio ter sido bem maior do que o esperado, pois John Milnor já havia escrito um trabalho sobre os desenvolvimentos relacionados a estas questões ([26]) e, apesar de num certo sentido seu trabalho ter sido uma referência inicial para este texto, tivemos de nos esforçar para que este não fosse uma sombra.

1. Grupos Cristalográficos

Consideramos & n com um produto interno. A menos da escolha de base, podemos considerar que este produto é dado por

$$\langle x, y \rangle = x_1 y_1 + \dots + x_n y_n$$

Com a distância proveniente deste produto interno

$$d(x, y) = \sqrt{(x_1 - y_1)^2 + ... + (x_n - y_n)^2}$$

temos um espaço euclidiano usual, que denotaremos por $\mbox{\considerando}$ n, sempre que o estivermos considerando como um espaço métrico.

Vamos começar estudando o grupo de isometrias de ∜n.

O grupo ortogonal O(n) é definido como o grupo de transformações lineares que preservam o produto interno:

$$O(n) = \{ A \in Gl(n) \mid \langle Ax, Ay \rangle = \langle x, y \rangle, \forall x, y \in \mathfrak{h} \}$$

Como preservam o produto interno, é realmente fácil demonstrar que as transformações ortogonais agem em $\mbox{\mbox{\mbox{$^\circ$}}}$ n como isometrias. Observe que a origem $O \in \mbox{\mbox{$^\circ$}}$ n é fixa por todas as transformações de O(n). Se assumirmos que uma isometria de $\mbox{\mbox{$^\circ$}}$ n é determinada pela imagem de n+1 pontos, não é muito difícil demonstrar que estas são todas as isometrias que mantém O fixo. Para fazê-lo, basta considerarmos uma família especial de transformações ortogonais, as reflexões em subespaços vetoriais (que algebricamente são caracterizadas como transformações tais que $A^2 = Id$, ou equivalentemente, transformações diagonalizáveis com um autovalores ± 1).

Outro grupo de isometrias de $\mbox{\ensuremath{\mbox{$\psi$}}}$ n é o grupo das translações, que identificamos com $\mbox{\ensuremath{\mbox{$\psi$}}}^n$: a um vetor $v \in \mbox{\ensuremath{\mbox{ψ}}}^n$ associamos a translação $T_v(x) = x + v$. Observe que, as translações não possuem pontos fixos.

Novamente, considerando que uma isometria de \aleph^n é determinada pela imagem de n+1 pontos, é possível mostrar que o produto semi direto $O(n) \triangleright \aleph^n$ é o grupo de todas as isometrias de \aleph^n e como tal, o denotaremos apenas por Is^n .

Como conjunto, Is^n nada mais é que o produto cartesiano $O(n) \triangleright \mbox{\ensuremath{\not{o}}} n$ enquanto a operação de grupo é definida por(A,v)*(B,w)=(AB,v+Aw). A ação de Is^n em $\mbox{\ensuremath{\not{o}}} n$ é dada por(A,v)(x)=Ax+v. Logo, um elemento da forma (A,0) é chamados de isometria linear enquanto um elemento da forma (Id,v) de translação por um vetor v. Chamamos a função

: $\operatorname{Is}^{n} \times \mathfrak{h} = (O(n) \triangleright \mathfrak{h} n) \times \mathfrak{h} \rightarrow \mathfrak{h} n$:

(g, x) = ((A, v), x) - g(x) = A(x) + v de *ação do grupo Is*ⁿ em n, pois esta aplicação é compatível com a estrutura do grupo *Is*ⁿ, ou seja,

g(h(x))=(gh)(x) e e(x)=x, para todo $x \in \mbox{$\,^{\circ}$} n$, onde $g, h \in Is^n$ e e=(Id,0) é a identidade do grupo.

Dado um subgrupo $\Gamma \subset Is^n$, denotamos por

$$\Gamma(x) = \{g(x) \mid g \in \Gamma\}$$

a órbita de $x \in \mathfrak{P}$ n por Γ .

Estamos interessados em subgrupos discretos de Is^n . Para evitarmos discorrer sobre a estrutura de grupo de Lie de Is^n , consideramos O(n) como subconjunto de $\mbox{\ensuremath{\ensuremath{\mathbb{Z}}}}^{n^2}$ e dizemos que um subgrupo é discreto se for discreto quando considerado como subconjunto de $\mbox{\ensuremath{\ensuremath{\mathbb{Z}}}}^{n^2} \times \mbox{\ensuremath{\ensuremath{\mathbb{Z}}}} n$. Em termos matriciais, se identificarmos uma transformação ortogonal com uma matriz (fixada uma base de $\mbox{\ensuremath{\ensuremath{\mathbb{Z}}}} n$), dizer que uma família de transformações ortogonais converge é equivalente a dizer que cada uma das seqüências formadas pelas entradas das matrizes é convergente.

Observemos antes de tudo que $\Gamma \subset \mathit{Is}^n$ ser discreto é equivalente a termos as órbitas $\Gamma(x)$ da ação de Γ em \mathbb{h} n discretas. De fato, se (A_n, v_n) converge para (A, v), então $(A_n, v_n)(x) = A_n x + v_n$ obviamente converge para . Reciprocamente, suponha que para algum $x \in \mathbb{h}$ n, $A_n(x) + v_n$ convirja para um ponto y. Como O(n) é compacto, podemos considerar A_n convergente (se não o for, tomamos subseqüência convergente) para algum $A \in O(n)$, donde segue que v_n converge para y - A(x).

Vamos tentar entender um pouco sobre os grupos discretos de Is^n , os principais objetos de estudo desta seção.

Obviamente, subgrupos discretos de O(n) são sempre finitos, pois O(n) é compacto. Já os subgrupos discretos de $abla^n$ são sempre combinações lineares inteiras de um conjunto linearmente independente de vetores. De fato, se considerarmos subgrupo discreto $\Lambda \subset
abla^n$, tomamos para cada $v \in \Lambda$ um vetor v' de Λ da forma αv de norma mínima. Dentre todos estes vetores, consideramos um conjunto linearmente independente maximal v'_1, \ldots, v'_k e obtemos que

$$\Lambda = \{\alpha_1 v_1' + \ldots + \alpha_k v_k' \mid \alpha_1, \ldots \alpha_k \in \mathbb{A} \}$$

Não é difícil constatar que $\mbox{\ensuremath{\aleph}}^n$ / $\mbox{\ensuremath{\Lambda}}$ é difeomorfo a $T^k \times \mbox{\ensuremath{\aleph}}^{n-k}$ onde $T^k = S^1 \times \ldots \times S^1$ é um toro k -dimensional (basta completarmos a base e considerarmos isomorfismo linear que leve $v'_1, \ldots, v'_k, \ldots, v'_n$ nos vetores da base canônica). Em particular, $\mbox{\ensuremath{\aleph}}^n$ / $\mbox{\ensuremath{\Lambda}}$ é compacto se e somente se k = n, ou seja, se $\mbox{\ensuremath{\Lambda}}$ possui $\mbox{\ensuremath{n}}$ vetores linearmente independentes. Neste caso, dizemos que $\mbox{\ensuremath{\Lambda}}$ é um reticulado (uniforme) de $\mbox{\ensuremath{\aleph}}^n$. Observe que, apesar de apenas os subgrupos finitos de $\mbox{\ensuremath{O}}(n)$ serem discretos, podemos ter subgrupos discretos de $\mbox{\ensuremath{Is}}^n$ contendo elementos da forma $\mbox{\ensuremath{A}}, T_{\mbox{\ensuremath{N}}}$ com $\mbox{\ensuremath{Id}}$ $\mbox{\ensuremath{A}}$ e $\mbox{\ensuremath{O}}(n)$ Considere por exemplo o subgrupo $\mbox{\ensuremath{\Gamma}}$ gerado pelo elemento

$$(A,T) = \left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, T_{(1,0)} \right)$$

Temos então que $(A,T)^n = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & (-1)^n \end{pmatrix}, T_{(n,0)}$ é discreto e infinito.

Como $(A,T)^n(x,y) = (x+n,(-1)^n y)$, é fácil ver que $(A,T)^n$ não possui pontos fixos, para $n \neq 0$

Refinamos agora nosso interesse, considerando apenas os subgrupos discretos $\Gamma \subset \mathit{Is}^n$ com quociente Is^n / Γ compacto.

Dado subgrupo discreto $\Gamma \subset \mathit{Is}^n$, consideramos o espaço quociente $\mbox{$\psi$} n/\Gamma$ onde dizemos que $x \sim y$ se e somente se existe $\gamma \in \Gamma$ tal que $\gamma(x) = y$. Consideramos no quociente a topologia que torna a projeção

$$\pi: \mathfrak{h}_n \to \mathfrak{h}_n / \Gamma : x \to x\Gamma$$

é uma aplicação contínua com fibras (imagem inversa de um ponto) compactas (difeomorfas a O(n)). Obtemos assim que Is^n/Γ é compacto se e somente se n/Γ também o for. Obtemos então duas definições equivalentes para grupos cristalográficos:

Definição 1.0.1 Um grupo cristalográfico é um subgrupo \pounds satisfazendo uma das condições equivalentes:

- $1. \Gamma$ é discreto e Is^n / Γ é compacto.
- 2. As órbitas de Γ em n são discretas e n/Γ é compacto.

Para entender a referência a cristais na definição acima, devemos estudar a ação de um grupo cristalográfico Γ em \S n. Suponha que Γ possua um elemento de ordem finita g, e consideremos um subgrupo finito maximal $\Gamma' \subset \Gamma$. Escolhemos um ponto qualquer $p \in \S$ n e encontramos o centro de massa da órbita $\Gamma'(p)$:

$$p_o = \frac{1}{|\Gamma'|} \sum_{g \in \Gamma'} g(p)$$

onde $|\Gamma'|$ é a ordem de Γ' e a soma é a soma usual de vetores. Temos então que p_0 é um ponto fixo por Γ' ([13, Teorema 8]). Construímos então a célula fundamental de Γ centrada em p_0 ,

$$\mathsf{P} = \mathsf{P}_{p_0} = \{ \mathsf{x} \in_{\mathfrak{b}_n} \mid d(\mathsf{x}, p) \le d(\mathsf{x}, g(p)), \forall g \in \Gamma, g(p) \ne p \}$$

Este conjunto, também chamado de politopo fundamental, tem diversas propriedades interessantes. Se notarmos que P é a intersecção dos semi-espaços determinados pela equação $d(x,p \leq d(x,g(p)))$, todos eles contendo o ponto P, constatamos imediatamente que este é um conjunto fechado, de interior não vazio e convexo. Mais ainda, ele pode ser caracterizado como um politopo, pois o seu bordo é

temos que ou bem estas coincidem ou se interceptam no máximo em seus bordos.

No caso em que n=3, cada um destes ladrilhos formam uma estrutura semelhante àquelas em que se organizam as moléculas de um cristal, formando uma estrutura cristalina. Por analogia ao caso tri-dimensional, adotou-se o termo para dimensões arbitrárias.

$$\{(x, y) \in \mathbb{Q}_2 \mid |x|, |y| \le 1/2\}$$

É fácil constatar que a mesma célula fundamental está associada ao grupo $\,\Gamma'$, gerado pelos

elementos
$$\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$
, $(0,1)$ $e \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$, $(1,0)$. Observemos que, apesar destes

grupos determinarem o mesmo ladrilhamento, eles não são isomorfos, pois o primeiro é abeliano e o segundo não o é, bastando verificar que os dois geradores não comutam. Esta ambigüidade na associação de ladrilhos pode ser resolvida se adicionarmos ornamentos aos ladrilhos. A figura abaixo ilustra de modo claro como a disposição dos ladrilhos ornamentados distingue os grupos Γ e Γ' de modo que, ao considerarmos ladrilhos ornamentados, podemos definir um grupo cristalográfico como o grupo de simetrias do ladrilhamento e obter, para grupos não isomorfos, ladrilhamentos ornamentados essencialmente distintos.

A priori, a associação entre grupos cristalográficos e células fundamentais também não está unicamente definida no sentido contrário. Consideremos por exemplo os grupos cristalográficos $\Gamma = \{Id\} \times \land 2e \ \Gamma = \{Id\} \times (\land \land) 2$. Estes grupos são não apenas

isomorfos, mas conjugados pelo elemento
$$g = \begin{pmatrix} k & 0 \\ 0 & k \end{pmatrix}, (0,0)$$
 pertencente ao grupo

das transformações afins $Af(n)=Gl(n) \triangleright \mbox{\c $kn , ou seja, $\Gamma=g^{-1}\Gamma g$. Suas células fundamentais centradas em g^0 são respectivamente

$$\{(x, y) \in \$2^{\mid |x|, |y| \le 1/2}\} \in \{(x, y) \in \$2^{\mid |x|, |y| \le |k|/2}\}$$

Apesar de não serem iguais, estas células fundamentais não são essencialmente distintas, pois são imagens homotéticas uma da outra. Assim, assumimos a seguinte definição:

Definição 1.0.2 Dois grupos cristalográficos Γ e Γ' são equivalentes se forem conjugados no grupo afim $Af(n) = Gl(n) \triangleright \mbox{\ensuremath{\not{\mbox{$\cal K}}}}^n$, ou seja, se existir transformação afim tal que $\Gamma' = g^{-1}\Gamma g$. Dois grupos cristalográficos são ditos essencialmente distintos se não forem equivalentes.

Podemos enfim apresentar o problema proposto por Hilbert. Para isto, nada melhor do que citar suas palavras:

"No espaço euclidiano n-dimensional, existe apenas um número finito de grupos de movimentos (rígidos) essencialmente distintos?"

Na próxima seção vamos expor os principais resultados conhecidos em £ sobre o este problema proposto por Hilbert. Na seção subsequente, vamos apresentar os principais desenvolvimentos posteriores.

Antes disto, achamos interessante fazer uma observação sobre a relação entre grupos cristalográficos e a classificação de variedades compactas planas (detalhes podem ser encontrados em [34, capitulo 3]). Se Γ for um grupo cristalográfico que age em $\mbox{\mbox{\mbox{$^\circ$}}} n$ sem pontos fixos, então, a projeção $\pi:\mbox{\mbox{$^\circ$}} n \to \mbox{\mbox{\mbox{$^\circ$}}} n / \Gamma$ é uma aplicação de recobrimento. Isto nos permite dotar o espaço quociente de uma métrica riemanniana que o torna localmente isométrico ao espaço euclidiano $\mbox{\mbox{$^\circ$}} n$. Obviamente, a variedade $\mbox{\mbox{$^\circ$}} n / \Gamma$ é compacta, pois £ Γ é cristalográfico. Variedades com esta propriedade são chamadas de variedades planas. Uma das formas de entender o adjetivo "plano" é notar que, dados 3 pontos suficientemente próximos, estes determinam um triângulo euclidiano, ou seja, um triângulo cuja soma dos ângulos é £.

Esta associação entre grupos cristalográficos e variedades compactas planas pode ser revertida: Dada variedade plana compacta n-dimensional M^n , temos que seu grupo fundamental $\Gamma = \pi_1(M)$, agindo como transformações no espaço de recobrimento, é um subgrupo discreto de Is^n , com Is^n/Γ compacto. Mais ainda, a associação entre variedades compactas planas e grupos cristalográficos sem pontos fixos é biunívoca, no sentido de termos dois grupos Γ e Γ' essencialmente equivalentes se e somente se os quocientes $\mbox{$\mathbelowedge} n/\Gamma$ e $\mbox{$\mathbelowedge} n/\Gamma'$ forem variedades (globalmente) isométricas, a menos de um reescalonamento da métrica, ou seja, ao menos de multiplicarmos a função distância por uma constante.

1. 1 Grupos Cristalográficos Antes de 1900

Em 1900, o conhecimento sobre grupos cristalográficos restringia-se aos caso de dimensão 2 e 3. Apesar de restrito na dimensão, estes casos eram conhecidos em profundidade.

O caso bi-dimensional já havia sido explorado por artistas que não tinham qualquer preocupação matemática intencional. Este aparece na forma de padrões regulares em tapeçarias, ladrilhos de parede, de pisos. Já no Egito antigo apareciam diversos destes padrões, e no castelo mourisco de Alhambra, em Granada, aparecem 17 tipos distintos de ladrilhos. Não devemos e "dificilmente podemos sub-estimar a profundidade da imaginação e criatividade geométrica refletidas nestes padrões", de acordo com as palavras de Weyl ([33]). Para termos uma idéia da engenhosidade matemática implicitamente envolvida na arte de ornamentos regulares, basta dizermos que a estes 17 padrões que aparecem na Alhambra correspondem todos os grupos cristalográficos do plano euclidiano.

A primeira demonstração da classificação dos 17 grupos cristalográficos bi-dimensionais foi feita em 1890 pelo matemático russo E. S. Fedorov. Posteriormente esta foi redescoberta por diversos outros matemáticos, entre os quais Fricke e Klein (1897), Pólya (1924) e Niggli (1924). O próprio Hilbert retomou o tema, com um tratamento bastante elementar, no famoso livro de divulgação que escreveu com Cohn-Vossen ([20]). Esta demonstração baseia-se no estudo de três casos distintos, a saber:

- 1. Existe um ponto fixo pelo grupo.
- 2. Não existe um ponto fixo, mas existe uma reta invariante pela ação do grupo.
- 3. Não existe nem ponto nem reta do plano invariante pelo grupo.

Um esboço conciso desta demonstração pode ser encontrada em diversos textos acessíveis ([20], [1]). Na figura abaixo pode-se encontrar os ladrilhos ornamentados correspondentes aos 17 grupos.

Já o estudo do caso tri-dimensional é bem mais complicado e é inevitável usar instrumentos da teoria abstrata de grupos. No entanto, existe apenas um número finito de grupos cristalográficos de dimensão 3. Dado grupo cristalográfico Γ , podemos considerar dois subgrupos distinguidos, que de certo modo determinam quais são os elementos de ordem finita e os elementos de ordem infinita de Γ :

- 1. Escolhemos um subgrupo abeliano livre maximal Γ_T , um grupo de translações maximal. Este grupo deve ser gerado por 3 vetores linearmente independentes.
- 2. Escolhemos um ponto $x \in \begin{array}{l} n \end{array}$ fixo por algum elemento de Γ distinto da identidade, e que seja baricentro de uma célula fundamental. Consideramos o subgrupo de torção determinado por x, o estabilizador $\Gamma' = \{g \in \Gamma \mid g(x) = x\}$, um subgrupo finito maximal não vazio (Se Γ não possuir elementos de ordem finita, obtemos $\Gamma' = \{Id\}$).

O primeiro passo para o estudo dos grupos cristalográficos de dimensão 3 é o estudo de todos os possíveis subgrupos que possam ser a parte de translações e a parte de torção de um grupo cristalográfico Γ .

Comecemos com os grupos de translações. Tal grupo deve ser um grupo discreto de $\mbox{\ensuremath{\mbox{$\otimes$}}}^3$, gerados por 3 vetores linearmente independentes. Se considerarmos um reticulado gerado por vetores u,v e w, temos 6 grandezas a considerar: as normas dos vetores, |u|,|v| e |w| e os ângulos entres estes vetores, $\angle(u,v),\angle(v,w)$ e $\angle(w,u)$. Existem sete classes de reticulados não equivalentes (não conjugados por elementos de $Af(n) = Gl(n) \rhd \mbox{\ensuremath{\mbox{\otimes}}}^n$) que podem ser classificados de acordo com os ângulos e com a razão dupla |u|:|v|:|w|. A partir destes reticulados, considerando-se reticulados gerados por elementos da forma $\{u,v,(v+w)/2\},\{u,v,(v+$

Estes 14 reticulados foram determinados, pela primeira vez, pelo cristalógrafo A. Bravais ([5]) em 1850.

Cada um destas classes de conjugação representa o que chamamos de classe de cristal. As classes de cristais determinam uma relação de equivalência, obviamente mais fraca que a introduzida em 1.0.2, ou seja, existem grupos pertencentes a mesma classe de cristal que não são equivalentes. Em outras palavras, cada uma destas 32 classes de cristal contém diversos grupos cristalográficos essencialmente distintos. Hilbert retomou este teme no livro que escreveu com Cohn-Vossen, onde apresentou as 11 primeiras classes [20, seo 13]. Todas as 32 classes de cristal são encontradas por exemplo, em [12]. O estudo destas classes, combinado com os 14 reticulados de Bravais, foi o ponto de partida para a classificação dos grupos cristalográficos, levada a cabo por C. Jordan ([22]), que em 1869 classificou os grupos contendo apenas elementos que preservam a orientação e por E. S. Fedorov ([14]) que, em 1889 classificou todos os grupos cristalográficos: 230 no total. Dentre estes, 165 contém reflexões e 65 apenas transformações próprias. Os detalhes da demonstração podem ser encontrados no artigo fundamental de E.S. Fedorov ([14]), ou nos trabalhos de Buckhardt ([9]) e Wyckoff ([35]).

2. Desenvolvimentos Posteriores a 1900

A pergunta feita por Hilbert sobre grupos cristalográficos foi respondida de forma positiva, ou seja, em um espaço euclidiano $^{\it n}$ -dimensional existe apenas um número finito de grupos cristalográficos essencialmente distintos.

A resposta foi dada pelo matemático Ludwig Bieberbach, em uma série de dois artigos publicados em 1911 e 1912 ([3] e [4]).

O primeiro passo foi demonstrar que, de fato, um grupo cristalográfico Γ de dimensão n deve conter n translações determinadas por n vetores linearmente independentes.

Se considerarmos o subgrupo das translações $\Gamma = \Gamma \cap \{Id\} \times \aleph n$, temos que este é um subgrupo abeliano finitamente gerado. A afirmação acima quer dizer apenas que £ possui um conjunto de geradores linearmente independentes que formam uma base de $\aleph n$, visto como espaço vetorial. Além disto, este é um subgrupo abeliano livre maximal de índice finito e normal em Γ . Dito de outra forma, existe sequência exata curta

$$1 \longrightarrow \bigwedge_{n} \xrightarrow{i} \Gamma \longrightarrow \phi \longrightarrow 1$$

com $\phi = \Gamma/i(\Lambda n)$ grupo finito.

Ainda mais, ao considerarmos a ação de ϕ em \wedge n por automorfismos internos, obtemos uma representação fiel de ϕ em $Gl(n, \wedge n.)$ Dito em outras palavras, se considerarmos um conjunto minimal de geradores de Λ , obtemos uma base de \Leftrightarrow n e relativa a qualquer uma destas bases, as componentes em O(n) de Γ está contida em $Gl(n, \wedge n.)$, ou seja, a matriz de um elemento de $\Gamma \cap O(n)$ possui todas as entradas inteiras.

Baseado em um resultado de Camile Jordan (que tentara classificar os grupos cristalográficos, [22]), o qual afirma que, dado n>0 existe inteiro positivo $\mu(n)$ tal que todo grupo finito $\Gamma \subset O(n)$ possui subgrupo abeliano normal de índice menor que $\mu(n)$, Bieberbach pode responder a questão feita por Hilbert, pouco mais de uma década antes:

Teorema 1.2.1 Dado inteiro n > 0, existe um número finito de grupos cristalográficos essencialmente distindo de dimensão n. Mais ainda, dois grupos cristalográficos são isomorfos se forem conjugados por um elemento de Af(n).

Demonstrado este resultado, abre-se o desafio de tentar encontrar limitantes ótimos para a quantidade de grupos cristalográficos em uma dimensão dada e o desafio maior, tentar classificá-los. O grande avanço nesta direção foi obtido por Brown, Neubüser e Zassenhaus ([6], [7] e [8]). Considerando que, dada uma base do grupo de translações, as matrizes da parte finita de um grupo cristalográfico tem todos os coeficientes inteiros, os

2. Empacotamento de Esferas

Uma das perguntas formuladas por Hilbert dentro do 18° problema refere-se a busca de solução ótima para o problema de empacotamento de esferas. Este era, e ainda é, um dos mais famosos problemas em aberto da matemática. De modo sintético podemos dizer que se busca o modo mais denso de se empacotar esferas de mesmo raio no espaço euclidiano n-dimensional. Fixamos R>0e imaginamos uma família enumerável $F=\{B_k\}_{k\in}$ de bolas abertas disjuntas, todas de mesmo raio R, distribuidas em n0 . Tal arranjo de bolas é o que chamamos de empacotamento de esferas. Como definir a densidade de tal empacotamento? Consideramos em n0 uma bola n0 numa bola n0 numa bola n0 numa bola de centro n0 e raio n0 numa então três definições razoáveis de densidade do empacotamento relativo n0 numa bola de raio r e respectivamente pelo volume das bolas que estão inteiramente contidas em n0 numa bolas e pedaços de bolas contidos em n0 numa bolas que estão inteiramente contidas em n0 numa bolas que ao menos interceptam n0 numa bolas que estão inteiramente contidas em n0 numa bolas que ao menos interceptam n0 numa bolas que estão inteiramente contidas em n0 numa bolas que ao menos interceptam n0 numa bolas que estão inteiramente contidas em n0 numa bolas que ao menos interceptam n0 numa bolas que estão inteiramente contidas em n0 numa bolas que ao menos interceptam n1 numa bolas que estão interceptam n2 numa bolas que ao menos interceptam n3 numa bolas que estão interceptam n4 numa bolas que estão interceptam n5 numa bolas que estão interceptam n5 numa bolas que estão

eptam
$$B$$
:
$$d_{\text{int}}(\mathsf{F}, x_0, r) = \frac{1}{Vol(B_r)} \sum S \in \mathsf{F}$$

$$= \text{densidade interna de } \mathsf{F} \text{ relativa a } B_r$$

$$d_{\text{int}}(\mathsf{F}, x_0, r) = \frac{1}{Vol(B_r)} \sum S \in \mathsf{F}$$

$$= \text{densidade média externa de } \mathsf{F} \text{ relativa a } B_r$$

$$d_{\text{int}}(\mathsf{F}, x_0, r) = \frac{1}{Vol(B_r)} \sum Vol(S \cap G)$$

$$= \text{densidade média de } \mathsf{F} \text{ relativa a } B_r$$

A priori sabemos apenas que

$$d_{\text{int}}(\mathsf{F}, x_0, r) \le d_{\text{med}}(\mathsf{F}, x_0, r) \le d_{\text{est}}(\mathsf{F}, x_0, r)$$

e que

$$d_{med}(F, x_0, r) \le 1.$$

Observemos ainda que estas densidades medem, de algum modo, quantas bolas de raio R conseguimos colocar dentro de uma esfera dada, e temos que estas densidades dependem do centro e do raio da bola B_r . No entanto, se quisermos considerar a densidade em todo o espaço $\mbox{$^{\circ}$}$ n, devemos considerar bolas $B_r(x_0)$ com raio arbitrariamente grande, ou seja, tomamos os limites das densidades, obtendo chamas respectivamente de densidades inferior e superior relativas a x_0 .

A posteriori, é possível mostrar que estas densidades na realidade independem da escolha do ponto base x_0 , de modo que as denotamos apenas por $d_-(\mathsf{F})_- e_- d_+(\mathsf{F})_+$, respectivamente. Em situações bastante razoáveis, temos que as densidades superiores e inferiores de um empacotamento coincidem e chamamos de densidade do empacotamento F_- ao valor comum $d(\mathsf{F}) = d_+(\mathsf{F}) = d_-(\mathsf{F})_+$ É a este sentido de densidade que Hilbert se refere ao perguntar:

"Qual é o modo mais denso em que podemos arranjar no espaço um número infinito de sólidos de um mesmo formato, por exemplo esferas de mesmo raio ou tetradedros regulares de arestas dadas (ou com alguma posição prescrita), isto é, como é possível arranjál-os de modo que a razão entre o espaço preenchido e o espaço não preenchido seja tão grande quanto possível?"

Estamos na realidade buscando uma constante d(n) e um arranjo $F_{00}(n)$ de esferas em \mathfrak{S}_0 n tais que $d(n) = d(F_0(n)) \geq d(F)$, para todo empacotamento F em \mathfrak{S}_0 n. Em sua generalidade, o problema era e ainda é extremamente difícil. Assim, para possibilitar alguma abordagem razoável, é comum considerar-se restrições do problema. A principal delas é limitar o universo dos arranjos de esferas a reticulados (1), ou seja, exigimos que os centros das esferas sejam exatamente os pontos de um subgrupo aditivo

$$\Lambda = \{\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n \mid \alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbf{C}\}$$

onde $\{v_1,...,v_n\}$ é base de \S n. Denotamos por ^ $^ { } ^ { } ^ { } ^ { } ^ { }$ tal arranjo. Com esta restrição, a definição de densidade torna-se bem mais simples.

Começamos construindo uma célula fundamental (1) (Λ) centrada no ponto base $o \in \Lambda$ (célula que, neste contexto, é conhecida como domínio de Voronoi do reticulado).

Esta célula é um politopo convexo, com volume $\operatorname{vol}(\mathbb{P}(\Lambda)) = \operatorname{vol}(\mathbb{P}(\Lambda))$, onde omitimos o ponto pois este volume depende exclusivamente do grupo Λ . Consideramos então a distância mínima do reticulado, a norma do menor vetor pertencente ao reticulado:

$$2R = \min_{\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{Z}} \left\{ \left| \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n \right| \right\}.$$

É imediato reparar que, se em cada ponto $\alpha_1v_1+...+\alpha_nv_n$ do reticulado centrarmos uma bola de raio R, teremos uma família de bolas disjuntas, se interceptando no máximo em seus bordos, ou seja, um empacotamento de esferas. Mais ainda, como um reticulado é um conjunto discreto, existe um ponto $v=\alpha_1v_1+...+\alpha_nv_n\in\Lambda$ tal que 2R=|v|. Assim, dado $\varepsilon>0$, se centrarmos nos pontos do reticulado bolas de raio $R+\varepsilon$, teremos as bolas $B_{R+\varepsilon}(o)$ e $B_{R+\varepsilon}(v)$ se interceptando em seus interiores. Assim, dentre todos os empacotamentos centrados nos pontos de Λ , aquele feito com bolas de raio R é ótimo, e é sempre este raio, determinado pela metade da distância mínima, que assumimos implicitamente como o raio das bolas de um empacotamento reticulado.

$$|v_k + w_k| = \frac{2}{k} < k < |v_k|, |w_k|.$$

Voltando ao ponto que paramos, para um empacotamento de esferas centradas em pontos de um reticulado, podemos considerar uma densidade local, dada pela razão entre o volume de uma bola de raio R e o volume de um domínio de Voronoi do reticulado. Note que, como todos os domínios de Voronoi tem o mesmo volume, a razão $\operatorname{vol}(B_R(o))/\operatorname{vol}(\text{C}(\Lambda))$ independe do ponto base escolhido. Mais ainda, no caso de reticulados, temos que os limites das densidades relativas existem e são iguais a esta razão, ou seja,

$$d(\mathscr{F}_{\Lambda}) = \frac{\operatorname{vol}(B_{R}(o))}{\operatorname{vol}(\mathscr{F}_{\square}(\Lambda))}$$

$$= \frac{\operatorname{volume da esfera inscrita em } \mathscr{F}_{\square}(\Lambda)}{\operatorname{volume de } \mathscr{F}_{\square}(\Lambda)}.$$

No caso de buscarmos empacotamentos ótimos dentre os arranjos reticulados, obtemos em

cada dimensão n um limitante superior $d_L(n)$, o supremo das densidades de empacotamentos reticulados. Obviamente, $d_L(n) \le d(n)$. Denotaremos $d(\mathfrak{F}_{\Lambda}) = d(\Lambda)$ para enfatizar que o arranjo é determinado pelo reticulado (bastando tomar o raio das bolas como R definido em 1).

Este restrição a arranjos reticulados é suficiente para começarmos a apresentar alguns resultados sobre o assunto, começando com aqueles já conhecidos em 1900 por Hilbert.

1. Empacotamentos de Esferas Antes de 1900

Já no século XIX, era bem conhecida a relação entre reticulados, formas quadráticas e densidade de empacotamentos. De fato, dado reticulado Λ gerado por uma base de vetores $\{v_1, v_2, ..., v_n\}$, consideramos as coordenadas

$$v_{1} = (v_{11}, v_{12}, ..., v_{1n})$$

$$v_{2} = (v_{21}, v_{22}, ..., v_{2n})$$
...
$$v_{n} = (v_{n1}, v_{n2}, ..., v_{nn})$$

destes vetores, obtendo a matriz $n \times n$

$$M = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} & \cdots & v_{1n} \\ v_{21} & v_{22} & \cdots & v_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ v_{n1} & v_{n2} & \cdots & v_{nn} \end{pmatrix}.$$

Podemos então caracterizar Λ como o conjunto de vetores

$$x = \xi M, \quad \xi = (\xi_1, ..., \xi_n) \in \mathbb{Z}^n.$$

Considerando um elemento $x = \xi M$ do reticulado, sua norma é dada por

$$||x||^2 = (\xi M)(\xi M)^T$$
$$= \xi (MM^T)\xi^T.$$

A matriz $A = MM^T$ determina uma forma quadrática em $\mbox{\ensuremath{\heartsuit}}$ n, bastando associarmos a um vetor $\mbox{\ensuremath{V}}$ sua norma $\|\mbox{\ensuremath{V}}\|^2 = \mbox{\ensuremath{V}} A \mbox{\ensuremath{V}}^T$. Duas formas quadráticas A,B são equivalentes se existe c>0 tal que

$$\xi A \xi^T = c \xi B \xi^T, \forall \xi \in E^n$$

ou seja, se determinam, a menos de re-escalonamento, a mesma norma em $\mbox{\$}$ n. Esta é uma relação de equivalência entre formas quadráticas e denotamos por $A \sim B$ a equivalência entre as formas $A \in B$.

Se considerarmos um reticulado $\Lambda = \{\alpha_1 v_1 + ... + \alpha_n v_n \mid \alpha_1, ..., \alpha_n \in \mathbb{Z}^n \}$, temos que, para toda matriz ortogonal $U \in O(n)$, o reticulado

$$U(\Lambda) = \left\{ \alpha_1 U(v_1) + \dots + \alpha_n U(v_n) \mid \alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{Z}^n \right\}$$

Algo semelhante ocorre se substituirmos Λ pelo reticulado

$$c\Lambda = \left\{ c(\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n) \mid \alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{Z}^n \right\},$$

onde C é um real não nulo. De fato, estamos na verdade realizando uma homotetia de centro O e razão C . Esta homotetia leva o domínio de Voronoi C no domínio de Voronoi

$$\mathbb{P}(c\Lambda) = c\mathbb{P}(\Lambda) = \{cv \mid v \in \mathbb{P}(\Lambda)\}.$$

Estes domínios não têm o mesmo volume, mas como são homotéticos, temos que $vol(\text{Po}(c\Lambda)) = c^n vol(\text{Po}(\Lambda))$. O mesmo ocorre com a distância mínima: se R for a distância mínima de Λ , então cR é a distância mínima de $c\Lambda$. Assim, o volume da bola inscrita em $c\Lambda$ 0 é $c\Lambda$ 0 vezes o volume da inscrita em $c\Lambda$ 0. Temos então que, também neste caso, $d(\Lambda) = d(c\Lambda)$.

É por este motivo que dizemos que dois reticulados Λ e Ω , ao menos sob o ponto de vista de empacotamento de esferas e da função densidade, são equivalentes se existe c>0 e $U\in O(n)$ tais que

$$\Lambda = cU(\Omega).$$

Novamente, temos uma relação de equivalência e é fácil mostrar (basta lembrar que $U \in O(n)$ se e somente se $UU^T = Id$) que, se $A \in B$ são formas quadráticas associadas respectivamente a reticulados $\Lambda \in \Omega$, então

$$A \sim B \Leftrightarrow \Lambda \sim \Omega$$
.

E, conforme acabamos de ver, $\Lambda \sim \Omega \Longrightarrow d(\Lambda) = d(\Omega)$.

Foi utilizando esta relação entre empacotamentos, reticulados e formas quadráticas que, já no século XIX, chegou-se aos primeiros resultados sobre a questão depois proposta por Hilbert. Na época da realização do famoso Congresso Internacional de Matemática, já haviam sido computados diversos arranjos eficientes associados a reticulados e, para dimensão $2 \le n \le 5$, sabia-se que estes empacotamentos eram ótimos dentre os arranjos reticulados ([24]), ou seja, arranjos em que as bolas estão centradas nos pontos de algum reticulado (o caso n=1 é trivial, as bolas são intervalos e recobrimos a reta com densidade 1). A tabela abaixo mostra estes arranjos:

$$N\Lambda \ d(\Lambda) = d_L(n)$$
 Autor Ano $2A_2 \pi/2\sqrt{3} \approx 0.9060$ Lagrange 17733 A_3
$$\pi/3\sqrt{2} \approx 0.7404$$
 Gauss $18314 \frac{D_4}{\pi^2}/16 \approx 0.6168$ Korkine-Zolotareff 18725 $D_5 \pi^2/15\sqrt{2} \approx 0.4652$ Korkine-Zolotareff 18775

Para esclarecer esta tabela, vamos descrever os reticulados exibindo um conjunto de geradores. Se considerarmos $\{e_1,e_2,...,e_n\}$ base ortonormal de \S n, teremos os seguintes conjuntos de geradores para os reticulados:

$$\Lambda \text{ Geradores } A_1 e_1, -\frac{1}{2} \left(e_1 + \sqrt{3} e_2 \right) A_2 e_1, e_2, -\frac{1}{2} \left(e_1 + e_2 + \sqrt{2} e_3 \right) D_4$$

$$e_1, e_2, -\frac{1}{2} \left(e_1 + e_2 + \sqrt{2} e_3 \right) \frac{1}{\sqrt{2}} \left(e_3 + e_4 \right) D_5$$

$$e_1, e_2, -\frac{1}{2} \left(e_1 + e_2 + \sqrt{2} e_3 \right) \frac{1}{\sqrt{2}} \left(e_3 + e_4 \right) -\frac{1}{2\sqrt{2}} \left(2 e_1 - 2 e_3 - e_4 + e_5 \right)$$

Todos os vetores geradores são unitários. O reticulado A_2 é gerado por dois vetores formando um ângulo de $2\pi/3$. Os domínios de Voronoi deste reticulado são hexágonos regulares. Para gerar o reticulado A_3 , consideramos dois vetores unitários

ortogonais entre si, v_1 e v_2 e escolhemos um terceiro vetor unitário v_3 , formando um ângulo de $2\pi/3$ com ambos v_1 e v_2 . Construimos D_4 a partir de A_3 , considerando os vetores v_1, v_2 e v_3 determinados anteriormente e escolhendo v_4 como um vetor unitário ortogonal a ambos v_1 e v_2 e formando ângulo de $2\pi/3$ com v_3 . Por fim, determinamos similarmente os geradores de D_5 : consideramos os geradores v_1, v_2, v_3 e v_4 determinados anteriormente e adicionamos um vetor unitário v_5 ortogonal a v_2, v_3 e v_4 e formando um ângulo de $2\pi/3$ com v_1^1 .

Dada a dificuldade em resolver o problema (determinar d(n)), tratou-se, por um lado em buscar limitantes superiores para d(n)e $d_L(n)$, sem se poder determinar se estes são ou não ótimos e, por outro lado, limitantes inferiores para d(n)e $d_L(n)$, sempre que possível através de exemplos. Um exemplo elementar de limitante é dado pela família de reticulados Λ_n , gerados pela base ortogonal $e_1=(c,0,...,0),...,e_n=(0,...,0,c)$. O domínio de Voronoi Λ_n é o cubo

$$\{(x_1,...,x_n) | |x_i| \le c/2, i = 1,...,n \}$$

Temos aqui um cubo de lado c, cuja bola inscrita é centrada em o e tem raio c/2. Assim, temos que o volume do domínio de Voronoi é cn, enquanto o da bola inscrita é dado por c^nD_n (D_n uma constante).

Este por exemplo é o caso do limitante encontrado por Minkovski ([26]) em 1893 e demonstrado em 1905: $d_L(n) \ge \zeta(n)/2^{n-1}$, onde $\zeta(n) = \sum_{k=1}^{\infty} k^{-n}$ é a função zeta de Riemman.

2. Empacotamentos de Esferas após 1900

Os textos que tratam de empacotamento de esferas costumam adjetivar de modo peremptório a situação em que se encontra o problema. Milnor ([26]) por exemplo, chama a situação de escandalosa e não temos como evitar dar-lhe razão. Em sua forma genérica, sem restrições a reticulados, obteve-se um único resultado definitivo e inquestionável: em 1910, A. Thue ([31]) demonstrou que o empacotamento associado ao reticulado A_2 é ótimo dentre todos os empacotamentos possíveis no plano. Para o caso tri-dimensional, apesar de C. A. Rogers ([29]) afirmar em 1958 que "muitos matemáticos acreditam e todos os físicos sabem" que o empacotamento associado ao reticulado D_3 é ótimo, apenas em 1998, S.P. Ferguson and T.C. Hales apresentaram uma demonstração desta afirmação. Mesmo assim, ainda não existe consenso sobre sua validade (uma breve discussão sobre o status desta demonstração pode ser encontrada em [28]).

Alguns outros avanços definitivos foram feitos por H. F. Blichfeldt que, entre 1925 e 1935 determinou os empacotamentos ótimos dentre os associados a reticulados até dimensão 8, permitindo-nos completar a tabela da seção anterior:

$$n \ \Lambda \ d(\Lambda) = d_L(n)$$
 Autor Ano 6 $E_6 \ \pi^3 / 48\sqrt{3} \approx 0.3729$ Blichfeldt 1925 7 $E_7 \ \pi^3 / 105 \approx 0.2953$ Blichfeldt 1926 8 $E_8 \ \pi^4 / 384 \approx 0.2536$ Blichfeldt 1935

Vemos portanto que, nos cem anos transcorridos desde que o problema foi louvado por Hilbert, os avanços definitivos continuaram sendo escassos. Assim, tratou-se de ampliar o leque de questões relacionadas ao assunto. Começou-se a estudar empacotamentos em espaços não euclidianos (esferas e espaços hiperbólicos) e também arranjos de corpos congruentes, não necessariamente esféricos (mas geralmente com algum tipo de simetria). Considerou-se também empacotamentos de esferas com raios variáveis mas limitados ($0 < a \le R \le b$) e categorias de arranjos que não são necessariamente reticulados, como por exemplo o arranjo de um determinado número de esferas em um domínio de Voronoi de um grupo cristalográfico que, posteriormente, é usado para recobrir-se o espaço.

Tratou-se também de buscar resultados que garantam a existência de empacotamentos ótimos. O principal destes foi obtido por H. Groemer ([17]) em 1963, onde tratou não apenas de empacotamentos de esferas, mas de corpos convexo simétricos em relação ao seu baricentro.

A busca por limitantes inferiores obteve alguns resultados significativos, mas nenhum deles por métodos construtivos. Buscou-se encontrar arranjos reticulados que realizem o limitante da desigualdade de Minkovski, mas conseguiu-se apenas familias que, assintoticamente (como função da dimensão n) se aproximam desta densidade.

Quanto a busca de limitantes superiores, esta tem sido bastante intensa. Diversos limitantes foram determinados, cada um menor que o outro. Um dos mais recentes, demonstrado por R. Kellerhals em 1988 ([23]), refere-se a densidade local que, conforme vimos, coincide com o conceito usual de densidade no caso de empacotamentos reticulados (este também é o conceito que se estende de modo natural para arranjos em espaços hiperbólicos). Neste trabalho, ela determinou um limitante superior universal para densidade local ld(n) em espaços de curvatura constante:

$$Id(n) = \frac{1}{v_n} \cdot \frac{n-1}{n-1} \cdot \frac{n}{2^{n-1}} \cdot \prod_{k=2}^{n-1} \left(\frac{k-1}{k+1}\right)^{\frac{n-k}{2}}$$

onde V_n é o volume de um simplexo ideal hiperbólico de dimensão n.

Finalmente, para encerrar esta seção, devemos realçar que apesar dos avanços nas questões principais serem relativamente modestos, o estudo de empacotamento de esferas é uma área de pesquisa extremamente pujante e produtiva, como pode ser constatado pela quantidade de resultados apresentados por Conway e Sloane ([11]) em seu tratado sobre o assunto. Talvez o principal motivo de interesse na área, além, é claro, de questões envolvendo um certo senso estético dos matemáticos, é a relação íntima entre empacotamentos de esferas e

códigos corretores de erros, uma teoria fundamental para a transmissão digital de dados. Mas isto é uma outra história...

Bibilografia

- [1] Aleksandrov, A.D., Kolmogorov, A.N. e Lavrent'ev, M.A. Mathematics, Its Content, Methods and Meaning 3, The M.I.T. Press, 1965.
- [2] Beardon, A.F. The Geometry of Discrete Groups, Springer-Verlag, 1982.
- [3] Bieberbach, L. Uber die Bewegungsgruppen der Euklidischen Raume I, Mathematische Annalen **70** (1911), pp. 297-336.
- [4] Bieberbach, L. Uber die Bewegungsgruppen der Euklidischen Raume II, Mathematische Annalen **72** (1912), pp. 400-412.
- [5] Bravais, A. Mèmoire sur les systèmes des point distribuièes règulièrment sur un plan ou dans lespace, Journal Ecole Polytechnique **19**, 1-128.
- [6] Brown, H., Neubüser, J. e Zassenhaus, H. On integral groups. I. The reducible case, Numer. Math. 19 (1972), 386-399.
- [7] Brown, H., Neubüser, J. e Zassenhaus, H. On integral groups. III. Normalizers, Math. Comp. **27** (1973), 167-182.
- [8] Brown, H., Neubüser, J. e Zassenhaus, H. On integral groups. II. The irreducible case, Numer. Math. **20** (1972/73), 22-31.
- [9] Burckhardt, J.J. Die Symmetrie der Kristalle, Birkhäuser Verlag, Basel-Boston, MA, 196 pp., 1988.
- [10] Cosgrove The Groups of Wrath, Math. Intel. 9 (3), 1987, 29-32.
- [11] Conway, J.H. e Sloane, N.J.A. Sphere Packings, Lattices and Groups, Springer-Verlag, 1988.
- [12] Coxeter, H.S.M. e Moser, W.O.J. Generators and Relators for Discrete Groups, Springer-Verlag, Berlin, 1957.
- [13] Farkas, D.R. Crystallographic Groups, Rocky Mountain J. of Math. 11 (4), 1981, 511-551.
- [14] Fedorov, E.S. Symmetry of Crystals, Amer. Crystallographic Assoc., New york, 1971; tradução do original russo Symmetry of regular systems of figures, Collected Works, Akad. Nauk SSSR, Moscow, 1949.
- [15] Fejes Tóth, L. Regular Figures, Pergamon Press, 1964.
- [16] Fejes Tóth, G. e Kuperberg, W. Packing and Covering with Convex Sets, in Handbook of Convex Geometry (P.M. Gruber e J.M. Wills, ed.) **2**, Elseviere Sc. Publ., 1993, 799-860.
- [17] Groemer, H. Existenzsätze für Lagerungen im Euklidischen Raum, Math. Zeitschr. **81** (1963), 260-278.
- [18] Hessel, J.F.C. Krystallonometrie oder Krystallometrie und Kristalographie, auf eigenthümliche Weise und mit Zugrundelegung neuer allgemeiner Lehren der reine Gestaltenkunde, sowie mit vollständiger Berücksichtigung der wichtigsten Arbeiten und Methoden anderer Krystallogrphenn bearbeitet, in H.W. Brandes e.a. (Hrsg.), Johann Samuel Taugott Gehlers Physikalisches Wörterbuch 9, Leiptzig, 1831.

- [19] Hilbert, D. Mathematical Problems, in Mathematics Developments Arising from Hilbert Problems, Proc. of Symp. in Pure Math. **28**, 1976, 1-34. Traduzido do original, publicado em Gott. Nach., 1900, 253-297.
- [20] Hilbert, D. e Cohn-Vossen, S. Geometry and the Imagination, Chelsea Publishing House, New York, 1952.
- [21] Humphreys, J.E. Reflection Groups and Coxeter Groups, Cambridge Studies in Advanced MAthematics **29**, Cambridge University Press, 1990.
- [22] Jordan, C. Mémoire sur les groupes de mouvements, Annali di Matematica, 2, 167-215, 322-345; Oeuvres 4, Paris, 1964, 231-302.
- [23] Kellerhall, R. Ball packings in spaces of constant curvature and the simplicial density function, J. reine angew. Math. **494**, 1998, 189-203.
- [24] Korkine, A. e Zolotareff, G. Sur le formes quadratiques positives, Math. Ann. 11, 1877, 242-292.
- [25] Mehrtens, H. Ludwig Bieberbach and "Deutsche Matemathik", in Studies in the History of Mathematics (Esther R. Phillips, ed.), 195-241, Studies in Mathematics **26**, AMS, 1987.
- [26] Milnor, J. Hilbert's problem 18: On Crystalographic Groups, Fundamental Domains, and on Sphere Packings, in Mathematics Developments Arising from Hilbert Problems, Proc. of Symp. in Pure Math. **28**, 1976, 491-506.
- [27] Minkovski, H. Extrait dúne lettre adressée à M. Hermite, Bull. Sci. Math. 17 (2), 24-29 [Ges.Abh., volume 1 (Teubner, Leipzig, 1911) 266-270].
- [28] J. Osterlé, Densité Maximale des Empilements de Sphères en Dimension 3, Séminaire Bourbaki, Astérisque **266** (2000), 405-413.
- [29] Rogers, C. A. The Packing of Equal Spheres, PLMS 8, 1958, 609-620.
- [30] San Martin, L.A.B. Álgebras de Lie, Editora da Unicamp, 1999.
- [31] Thue, A. Über die dichteste Zussammenstellung von kongruent Keisen in der ebene, Norske Vid. Sels. Skr. 1, 1-9.
- [32] M.A. Tsfasman e S.G. Vladut Algebraic-Geometric Codes Mathematics and its Applications; Soviet Series **58**, Kluwer Academic Publishers, 1991.
- [33] Weyl, H. Symmetry, Princeton University Press, 1952.
- [34] Wolf, J. A. Spaces of Constant Curvature, Publish or Perish, Inc., Boston, 1974.
- [35] Wyckoff, R. W. G. The Analytical Expression of the Results of the Theory of Space Groups, Washington, 1930.

Marcelo Firer -		
e-mail:		